Yuuki MASUMURA et al Q80663 DISPLAY PANEL DRIVE APPARATUS Filing Date: April 13, 2004 Darryl Mexic 202-293-7060 l of l



別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出願年月日 Date of Application:

2003年 4月14日

出 願 番 号 Application Number:

特願2003-108625

[ST. 10/C]:

[JP2003-108625]

出 願 人
Applicant(s):

パイオニア株式会社



2003年12月24日

特許庁長官 Commissioner, Japan Patent Office





【書類名】 特許願

【整理番号】 57P0561

【提出日】 平成15年 4月14日

【あて先】 特許庁長官 殿

【国際特許分類】 G09G 3/18

【発明者】

【住所又は居所】 静岡県袋井市鷲巣字西ノ谷15番地の1 パイオニア株

式会社内

【氏名】 増村 有紀

【発明者】

【住所又は居所】 静岡県袋井市鷲巣字西ノ谷15番地の1 パイオニア株

式会社内

【氏名】 松本 行弘

【特許出願人】

【識別番号】 000005016

【氏名又は名称】 パイオニア株式会社

【代理人】

【識別番号】 100083839

【弁理士】

【氏名又は名称】 石川 泰男

【電話番号】 03-5443-8461

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 007191

【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】 明細書 1

【物件名】 図面 1

【物件名】 要約書 1

【包括委任状番号】 9102133

【プルーフの要否】

要



【書類名】 明細書

【発明の名称】 表示パネル駆動装置

【特許請求の範囲】

【請求項1】 表示パネルを駆動する駆動部と、前記駆動部を制御する制御信号を前記駆動部に向けて出力する制御部と、を備える表示パネル駆動装置において、

前記駆動部を構成する駆動基板と、

前記制御部を構成する制御基板と、

前記制御基板から前記駆動基板に向けて、着脱可能なコネクタを介して前記制 御信号を伝送する伝送ラインと、

前記コネクタの解離を検知する検知回路と、

前記検知回路において前記コネクタの解離が検知された場合に前記駆動部を制御する制御回路と、を備え、

前記検知回路は前記コネクタに含まれる接続端子の切り離しを検出することにより前記コネクタの解離を検知することを特徴とする表示パネル駆動装置。

【請求項2】 前記検知回路は前記制御基板に設けられることを特徴とする 請求項1に記載の表示パネル駆動装置。

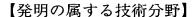
【請求項3】 前記制御回路は、前記検知回路において前記コネクタの解離が検知された場合に前記駆動部の動作を停止させることを特徴とする請求項1または2に記載の表示パネル駆動装置。

【請求項4】 前記表示パネル駆動装置は前記表示パネルとしてのプラズマディスプレイパネルを駆動するものであることを特徴とする請求項1~3のいずれか1項に記載の表示パネル駆動装置。

【請求項5】 前記制御信号は、前記プラズマディスプレイパネルに設けられた放電セルを発光セルおよび非発光セルのいずれかに設定するために順次表示ラインに与えられる走査パルスを前記駆動部から出力させるための信号であることを特徴とする請求項4に記載の表示パネル駆動装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]



本発明は、表示パネルを駆動する表示パネル駆動装置に関する。

[0002]

【従来の技術】

表示パネルを駆動する駆動部と、駆動部に向けて制御信号を出力する制御部と を備えた表示パネル駆動装置が知られている。このような表示パネル駆動装置で は、駆動部に設けられたスイッチング素子を制御部からの制御信号に基づいてオ ン/オフ制御することで、表示パネルに所定の駆動パルスを供給している。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】

しかし、実装の都合上、駆動部および制御部が別々の基板を用いて構成される場合があり、この場合には制御信号を着脱可能なコネクタを介して基板間を伝送させる必要がある。そして、コネクタを介して制御信号を伝送する場合、コネクタが外れた状態では駆動部に適切な制御信号が与えられなくなるため、異常な表示状態や駆動部の損傷等を招くおそれがある。

[0004]

本発明は、上記の事情に鑑みてなされたものであり、コネクタの解離に適切に 対処できる表示パネル駆動装置等を提供することを目的とする。

[0005]

【課題を解決するための手段】

請求項1に記載の表示パネル駆動装置は、表示パネルを駆動する駆動部と、前記駆動部を制御する制御信号を前記駆動部に向けて出力する制御部と、を備える表示パネル駆動装置において、前記駆動部を構成する駆動基板と、前記制御部を構成する制御基板と、前記制御基板から前記駆動基板に向けて、着脱可能なコネクタを介して前記制御信号を伝送する伝送ラインと、前記コネクタの解離を検知する検知回路と、前記検知回路において前記コネクタの解離が検知された場合に前記駆動部を制御する制御回路と、を備え、前記検知回路は前記コネクタに含まれる接続端子の切り離しを検出することにより前記コネクタの解離を検知することを特徴とする。



【発明の実施の形態】

以下、図1~図7を参照して、本発明による表示パネル駆動装置をプラズマディスプレイパネル駆動装置に適用した一実施形態について説明する。

[0007]

図1(a)はプラズマディスプレイパネル駆動装置100の構成を示すブロック図、図1(b)はプラズマディスプレイパネル駆動装置100により駆動されるプラズマディスプレイパネルの構成を示す図、図2は制御部の回路を示す回路図である。

[0008]

図1 (a) に示すように、プラズマディスプレイパネル駆動装置100は、駆動パルスの発生を制御するための制御部100Aと、制御部100Aからの制御信号に基づいてプラズマディスプレイパネル10を駆動する駆動部100Bとを備える。

[0009]

図1(b)に示すように、プラズマディスプレイパネル10は、互いに平行に設けられた列電極D1~Dmと、列電極D1~Dmに直交して設けられた行電極 $X1 \sim X$ n と、行電極 $Y1 \sim Y$ n とを備える。行電極 $X1 \sim X$ n および行電極 $Y1 \sim Y$ n は交互に配置され、一対の行電極 Xi ($1 \leq i \leq n$) および行電極 Yi ($1 \leq i \leq n$) により第 i 番目の表示ラインを構成する。列電極 $D1 \sim D$ m および行電極 $X1 \sim X$ n , $Y1 \sim Y$ n は、放電ガスを封着するように対向する 2 枚の基板に、それぞれ形成されており、列電極 $D1 \sim D$ m と、一対の行電極 $X1 \sim X$ n および行電極 $Y1 \sim Y$ n との交点に表示画素となる放電セルが構成される。

$[0\ 0\ 1\ 0]$

図2に示すように、プラズマディスプレイパネル駆動装置100の駆動部100Bは、行電極X1~Xnを駆動する行電極駆動部20Xと、行電極Y1~Ynを駆動する行電極駆動部20Yと、列電極D1~Dmを駆動する列電極駆動部30と、を備える。なお、図2では、1つの放電セルを構成する電極を、列電極D、行電極Xおよび行電極Yとして示している。



行電極駆動部20Xは、Xサステインパルスをプラズマディスプレイパネル1 0の行電極X1~Xnに同時に印加するサステインドライバ21と、リセットパルスを発生させるリセットパルス発生回路22と、を備える。

[0012]

行電極駆動部20 Yは、Yサステインパルスをプラズマディスプレイパネル10の行電極Y1~Ynに同時に印加するサステインドライバ23と、リセットパルスを発生させるリセットパルス発生回路24と、走査パルスを行電極Y1~Ynに順次印加するスキャンドライバ25と、を備える。

[0013]

スキャンドライバ25は、アース電位に対し電圧-Vofsを発生させる電源B1と、電源B1とサステインドライバ23の出力ラインとを接続する抵抗R3と、サステインドライバ23の出力ラインに対して電圧 V_H を重畳させるフローティング電源B2と、電源B2と直列に接続されたスイッチS21およびスイッチS22と、スイッチ21およびスイッチS22とそれぞれ並列に接続されたダイオードD21およびダイオードD22と、を備える。

[0014]

列電極駆動部30は、列電極D1~Dmに接続されたアドレスドライバ31と 、アドレスドライバ31に向けて駆動パルスを供給するアドレス共振電源回路3 2と、を備える。

[0015]

なお、駆動部100B各部のスイッチは、制御部100Aからの制御信号に応じてスイッチングするスイッチング素子により構成されている。

[0016]

図3は駆動部100Bを保護するための保護回路を示す回路図である。

[0017]

図3に示すように、保護回路50はトランジスタQ1~Q2、ダイオードD51~D55、抵抗R1~R10、フォトカプラP1、電源B52により構成される。抵抗R1および抵抗R2の一端は、それぞれ後述するコネクタCN1および

コネクタCN2に設けられた接続端子を介して後述する駆動基板102,103のアースラインに接続されている。また、図3における電源B51は、制御部100AのICを動作させるための直流電源(5V)を示しており、保護回路50はこの直流電源ラインの電圧変動を監視するとともに、コネクタCN1およびコネクタCN2の解離を検知するものである。電源B51の供給ラインはコネクタCN1およびコネクタCN2を介して駆動基板102,103にも接続されており、電源B51はスキャンドライバ25のスイッチS21およびスイッチS22を構成するスイッチング素子の電源としても機能する。なお、保護回路50の動作については後述する。

[0018]

図4は、プラズマディスプレイパネル駆動装置100の実装方法を模式的に示す図である。

[0019]

図4に示すように、プラズマディスプレイパネル駆動装置100は、主として制御部100A(図1)が実装された制御基板101と、駆動部100Bのスキャンドライバ25(図1)等が実装された駆動基板102および駆動基板103と、を含んで構成される。図4に示すように、制御基板101と駆動基板102とは伝送ラインL1~L3を介して接続される。また、制御基板101と駆動基板103とは伝送ラインL4~L6を介して接続される。また、図3に示した保護回路50は、制御基板101に実装されている。

[0020]

また図4に示すように、制御基板101にはスキャンドライバ25の各スイッチを制御するための制御信号を生成するスキャンドライバスイッチ制御部60が 実装されている。スキャンドライバスイッチ制御部60は制御部100Aに含まれる。

[0021]

制御基板101および駆動基板102を接続する伝送ラインL1では、制御基板101および駆動基板102にそれぞれ形成された接続端子を向かい合わせに 圧着あるいは接着することで基板間の導通状態を獲得している。また、制御基板

6/



101および駆動基板103を接続する伝送ラインL4では、制御基板101および駆動基板103にそれぞれ形成された接続端子を向かい合わせに圧着あるいは接着することで基板間の導通状態を獲得している。

[0022]

一方、制御基板101および駆動基板102を接続する伝送ラインL2および 伝送ラインL3は着脱可能なコネクタCN1を含んで構成されている。また、制 御基板101および駆動基板103を接続する伝送ラインL4および伝送ライン L5は着脱可能なコネクタCN2を含んで構成されている。図3および図4に示すように、コネクタCN1を介して接続される伝送ラインL2は、保護回路50と駆動基板102のアースラインとを接続するラインである。また、コネクタCN2を介して接続される伝送ラインL5は、保護回路50と駆動基板103のアースラインとを接続するラインである。コネクタCN1が正常な接続状態にあるとき、コネクタCN1に設けられた接続端子を含む伝送ラインL2により、保護回路50と駆動基板102のアースラインとが相互に接続される。また、コネクタCN2が正常な接続状態にあるとき、コネクタCN2に設けられた接続端子を含む伝送ラインL5により、保護回路50と駆動基板103のアースラインとが相互に接続される。

[0023]

図4に示すように、制御基板101に実装されたスキャンドライバスイッチ制御部60から出力される制御信号は、コネクタCN1により接続される伝送ラインL3を介して駆動基板102に実装されたスキャンドライバ25に伝送されるとともに、コネクタCN2により接続される伝送ラインL6を介して駆動基板103に実装されたスキャンドライバ25に伝送される。スキャンドライバスイッチ制御部60から出力される制御信号は、スキャンドライバ25のスイッチS21およびスイッチS22を切り換えるための制御信号を含んでいる。

[0024]

このように、プラズマディスプレイパネル駆動装置100では、スキャンドライバ25に与えられる制御信号、すなわちスイッチS21およびスイッチS22 (図2)のオン/オフを制御する制御信号をコネクタCN1およびコネクタCN

7/



2を介して伝送している。このため、コネクタCN1あるいはコネクタCN2が外れている場合には、制御基板101から駆動基板102あるいは駆動基板103に向けて、これらの制御信号が伝送されない状態となる。また上記のように、電源B51の供給ラインはコネクタCN1およびCN2を介して駆動基板102,103にも接続され、電源B51はスキャンドライバ25のスイッチS21およびスイッチS22を動作させる電源として機能している。このため、コネクタCN1およびコネクタCN2が外れてこの電源B51の供給が断たれると、スイッチS21およびスイッチS22が機能しなくなる。

[0025]

そこで、本実施形態では、コネクタCN1あるいはコネクタCN2が外れている場合には、保護回路50によって適切な動作を担保するようにしているが、この点については後述する。

[0026]

次に、本実施形態のプラズマディスプレイパネル駆動装置100の動作について説明する。

[0027]

プラズマディスプレイパネル10を駆動する期間としての1フィールドは、複数のサブフィールドSF1~SFNにより構成される。図5に示すように、各サブフィールドには、点灯させる放電セルを選択するアドレス期間と、そのアドレス期間において選択されたセルを所定時間点灯させ続けるサステイン期間とが設けられている。また、最初のサブフィールドであるSF1の先頭部分には、前のフィールドでの点灯状態をリセットするためのリセット期間が設けられている。このリセット期間では、すべてのセルを発光セル(壁電荷が形成されているセル)に、または非発光セル(壁電荷が形成されていないセル)にリセットする。前者の場合には、後続のアドレス期間において所定のセルを非発光セルに切り換え、後者の場合には、後続のアドレス期間において所定のセルを発光セルに切り換える。サステイン期間はサブフィールドSF1~SFNの順に段階的に長くされており、点灯させ続けるサブフィールドの個数を変化させることにより、所定の階調表示が可能とされている。

8/



図6に示す各サブフィールドのアドレス期間では、1ラインごとにアドレス走査が行われる。すなわち、第1のラインを構成する行電極Y1に走査パルスが印加されると同時に、列電極D1~Dmに第1のラインのセルに対応するアドレスデータに応じたデータパルスDP1が印加され、次に第2のラインを構成する行電極Y2に走査パルスが印加されると同時に、列電極D1~Dmに第2のセルに対応するアドレスデータに応じたデータパルスDP2が印加される。第3のライン以下についても同様に走査パルスおよびデータパルスD3が同時に印加される。最後に、第nのラインを構成する行電極Ynに走査パルスが印加されると同時に、列電極D1~Dmに第nのラインのセルに対応するアドレスデータに応じたデータパルスDPnが印加される。上記のようにアドレス期間では、所定のセルを発光セルから非発光セルに、または非発光セルから発光セルに切り換える。

[0029]

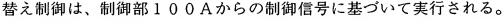
このようにしてアドレス走査が終了すると、サブフィールドにおけるすべてのセルが、それぞれ発光セルあるいは非発光セルのいずれかに設定されており、次のサステイン期間においてサステインパルスが印加されるごとに発光セルのみ発光を繰り返す。図6に示すように、サステイン期間では行電極X1~Xnおよび行電極Y1~Ynに対し、XサステインパルスおよびYサステインパルスが、それぞれ所定のタイミングで繰り返し印加される。そして、最後のサブフィールドSFNには、全セルを非発光セルに設定する消去期間が設けられている。

[0030]

次に、図7を参照して、本実施形態のプラズマディスプレイパネル駆動装置100において駆動パルスを発生させる際の動作について説明する。なお、図7では、リセット期間においてすべての放電セルを発光セルにリセットする例を示す

[0031]

プラズマディスプレイパネル駆動装置100では、図2に示す駆動部100B 各部のスイッチを制御部100Aからの信号に基づいて所定のタイミングで切り 換えることにより、駆動パルスを発生させる。以下に説明する各スイッチの切り



[0032]

図7に示すように、リセット期間では、リセットパルス発生回路22のリセットスイッチSX-Rおよびリセットパルス発生回路24のリセットスイッチSY-Rを同時に所定時間オンする。

[0033]

これにより、行電極 $X1\sim X$ n および行電極 $Y1\sim Y$ n に図7に示すような形状のリセットパルスRPx, RPyが印加され、すべての放電セルに壁電荷が形成されて、全放電セルが発光セルにリセットされる。

[0034]

図 7 に示すように、リセットスイッチ SX-R およびリセットスイッチ SY-R がオフすると、サステインドライバ 2 1 のスイッチ SX-G およびサステインドライバ 2 3 のスイッチ SY-G がオンし、行電極 X 1 \sim X n および行電極 Y 1 \sim Y n の電位はアース電位に固定される(図 2)。

[0035]

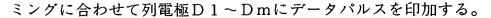
以上のリセット期間において、すべての放電セルが発光セルにリセットされた 状態となる。

[0036]

次に、アドレス期間では、スキャンドライバ25のスイッチSY-ofsがオンし、抵抗R3を介してサステインドライバ23の出力ラインを-Vofsの電位に接続する。また、サステインドライバ25のスイッチ21をオフ→オン→オフの順序で、サステインドライバ25のスイッチ22をオン→オフ→オンの順序で、同期して切り換える(図2)。これにより、行電極Yiの電位は「-Vofs+ V_H 」 \rightarrow 「-Vofs] \rightarrow 「-Vofs+ V_H 」の順序で変化する(図7)。すなわち、アドレス期間では、このような走査パルスSPが各行電極Yiに順次印加されることになる。

[0037]

一方、アドレスドライバ3 1 およびアドレス共振電源回路 3 2 の各スイッチを順次切り換えることにより、行電極 Y i の電位が「-V o f s」に低下するタイ



[0038]

具体的には、図7に示すようにデータパルスDPをアドレス共振電源回路32から出力する間、アドレスドライバ31のスイッチS31をオン、スイッチS32をオフすることにより、アドレス共振電源回路32の出力を列電極D1~Dmに接続する。

[0039]

また、アドレス共振電源回路 32 の出力が列電極 $D1\sim Dm$ に接続されている間、アドレス共振電源回路 32 ではデータパルス DP を発生させる。すなわち、アドレス共振電源回路 32 では、最初にスイッチ SA-U をオンする。これにより、コンデンサ C5 に蓄積されていた電荷に基づく電流がコイル L9、ダイオード D9、スイッチ SA-U およびスイッチ S31 を介して列電極 D に流れ込み、列電極 D の電圧 U は徐々に上昇する。次にスイッチ SA-B をオンすることにより、列電極 D の電圧が電圧 V_A に固定される。次に、スイッチ SA-U およびスイッチ SA-B をオフするとともにスイッチ SA-D をオンする。これにより、放電セルに蓄積されていた電荷に基づく電流がスイッチ S31、コイル U U0、ダイオード U1 のおよびスイッチ U3 のため、列電極 U4 の電位が徐々に下降する。最後にスイッチ U5 に流れ込む。このため、列電極 U6 の電位が徐々に下降する。最後にスイッチ U7 のため、アドレスドライバ U7 のスイッチ U7 の U8 でする。これにより列電極 U9 でがアドレス共振電源回路 U8 の電位が U9 に固定される。

[0040]

このように、スキャンドライバ25による走査パルスSPのタイミングに合わせてデータパルスDPが与えられた放電セルが、選択的に非発光セルに設定される。

[0041]

次に、サステイン期間では、サステインドライバ21およびサステインドライバ23において、XサステインパルスおよびYサステインパルスをそれぞれ発生させる。



図7に示すように、サステインドライバ21では、スイッチSX-U1をオン 、スイッチSX-D1、スイッチSX-D2およびスイッチSX-Gをそれぞれ オフする。この結果、スイッチSX-U1のみがオンした状態となる。このため 、コンデンサC3に蓄積されていた電荷に基づく電流が、コイルL5、ダイオー ドD5、スイッチSX-U1および行電極Xを介して放電セルの行電極の電極間 |容量Cpに流れ込むため、行電極Xの電位が上昇する。次に、スイッチSX-U 2をオンすると、コンデンサC4に蓄積されていた電荷に基づく電流が、コイル L 7、ダイオードD 7 およびスイッチS X – U 2 を介して行電極 X に流れ込み行 電極Xの電位がさらに上昇する。次に、スイッチSX-Bをオンすることにより 、行電極Xの電位をVsに固定する。次に、スイッチSX-U1、スイッチSX -U2およびスイッチSX-Bをオフし、スイッチSX-D2をオンする。この 結果、スイッチSX-D2のみがオンした状態となる。このため、行電極の電極 間容量に蓄積されていた電荷に基づく電流が、行電極X、コイルL8、ダイオー ドD8およびスイッチSX-D2を介してコンデンサC4に流れ込むため、行電 極Xの電位が下降する。次に、スイッチSX-D1をオンすると、上記電荷に基 づく電流が、行電極X、コイルL6、ダイオードD6およびスイッチSX-D1 を介してコンデンサC3に流れ込むため、行電極Xの電位がさらに下降する。最 後にスイッチSX-Gをオンすることで、行電極Xの電位を0Vに固定する。

[0043]

行電極Xの電位が0Vに固定された後、サステインドライバ23では、スイッチSY-U1をオン、スイッチSY-D1、スイッチSY-D2およびスイッチSY-Gをそれぞれオフする。この結果、スイッチSY-U1のみがオンした状態となる。このため、コンデンサC1に蓄積されていた電荷に基づく電流が、コイルL1、ダイオードD1、スイッチSY-U1および行電極Yを介して行電極の電極間容量Cpに流れ込むため、行電極Yの電位が上昇する。次に、スイッチSY-U2をオンすると、コンデンサC2に蓄積されていた電荷に基づく電流が、コイルL3、ダイオードD3およびスイッチSY-U2を介して行電極Yに流れ込み行電極Yの電位がさらに上昇する。次に、スイッチSY-Bをオンするこ

とにより、行電極Yの電位をVsに固定する。次に、スイッチSY-U1、スイッチSY-U2およびスイッチSY-Bをオフし、スイッチSY-D2をオンする。この結果、スイッチSY-D2のみがオンした状態となる。このため、行電極の電極間容量に蓄積されていた電荷に基づく電流が、行電極Y、コイルL4、ダイオードD4およびスイッチSY-D2を介してコンデンサC2に流れ込むため、行電極Yの電位が下降する。次に、スイッチSY-D1をオンすると、上記電荷に基づく電流が、行電極Y、コイルL2、ダイオードD2およびスイッチSY-D1を介してコンデンサC1に流れ込むため、行電極Yの電位がさらに下降する。最後にスイッチSY-Gをオンすることで、行電極Yの電位を0Vに固定する。

[0044]

以上の動作を繰り返すことにより、図7に示すような波形のXサステインパルスIPxおよびYサステインパルスIPyを交互に発生させ、アドレス期間において選択された放電セル、すなわち発光セルのみを所定回数発光させる。

[0045]

次に、保護回路50(図3)の動作について説明する。

[0046]

保護回路 50 は制御基板 101 に配置された制御部 100 A に設けられるマイコンの I C 等を動作させるとともに、スキャンドライバ 25 のスイッチ S21 およびスイッチ S22 を動作させるための電源 B51 の電源電圧を監視する機能を備える。また、保護回路 50 はコネクタ CN1 およびコネクタ CN2 の解離を検出する機能をも備える。

[0047]

図3に示すように、保護回路50は検出信号Aおよび検出信号Bの2つの検出信号を出力する。検出信号Aは制御部100Aに与えられ、異常検出時に制御部100Aにおける制御信号の生成動作を停止させる。また、検出信号Bは駆動部100Bの各スイッチを制御するための制御信号を伝送する中継回路に与えられ、制御信号の伝送を制御する。

[0048]

より具体的には、本実施形態では、保護回路 5 0 から出力される検出信号Aによりプラズマディスプレイパネル駆動装置 1 0 0 全体の電源をオフすることで制御信号の生成を停止させている。検出信号Aによりオフされる電源には、制御部100 Aを構成するマイコンなど、おおもとの制御信号の生成を実行するブロックに供給される電源B 5 1 が含まれる。また、保護回路 5 0 から出力される検出信号B は上記中継回路に与えられ、制御信号の伝送を停止させる。

[0049]

本実施形態では、検出信号Aによってプラズマディスプレイパネル駆動装置100全体の電源をオフすることで、最終的には駆動部100Bを保護できる状態となる。しかし、各部の電源電圧の低下により完全なオフ状態に至るまでの遷移期間では、駆動部100Bが異常な制御信号に従って動作する可能性があり、回路素子などを破損させるおそれがある。とくに、高い電圧を扱うスキャンドライバ25の動作異常によって、遷移期間に回路の損傷が発生するおそれがある。このため本実施形態では、プラズマディスプレイパネル駆動装置100全体の電源がオフされたことを速やかに検出し、検出信号Bにより制御信号の伝送を瞬時に停止させるとともにスキャンドライバ25のスイッチS21をオン状態、スイッチS22をオフ状態に設定している。

[0050]

以下、正常な場合および異常が発生した場合の各動作について説明する。

[0051]

コネクタCN1およびコネクタCN2が接続状態にあり、かつ電源B51の電源ラインの電圧が適正範囲にあるとき、すなわち、正常な動作状態が確保されているとき、トランジスタQ1はオフ状態に、トランジスタQ2はオン状態にある。したがって、Q2のコレクターエミッタ間の導通により、抵抗R5を介してフォトカプラP1のフォトダイオードPDに電流が流れ、フォトカプラP1の出力トランジスタPTはオン状態となる。したがって、保護回路50から出力される検出信号Aは約0V(L)となる。また、トランジスタQ2がオン状態にあるため、検出信号Bは約0V(L)となる。

[0052]

次に、電源B51の電源ラインの電圧が異常に低下した場合には、抵抗R6およびツェナーダイオードD54と直列に接続された抵抗R7の両端子間の電圧が低下してトランジスタQ2のベース電位が低下し、トランジスタQ2がオフするため、フォトカプラP1のフォトダイオードPDへの電流が遮断される。このため、フォトカプラP1の出力トランジスタPTはオフ状態となり、プルアップ抵抗R9によって保護回路50から出力される検出信号Aの電圧は上昇する。したがって、保護回路50から出力される検出信号Aは正電位(H)となる。また、トランジスタQ2がオフしているため、検出信号Bは正電位(H)となる。

[0053]

この場合には、検出信号Aが正電位(H)に遷移したことを受けてプラズマディスプレイパネル駆動装置 100 全体の電源がオフされる。また、これと同時に検出信号Bが正電位(H)に遷移したことを受けて制御信号の伝送が停止され、スキャンドライバ 25 のスイッチ 52 がオン状態に、スイッチ 52 がオン状態に設定される。したがって、駆動部 100 Bを確実に保護することができる。

[0054]

本実施形態では、電源B51の電源ラインの電圧低下が検出された時点では、制御部100Aから正常な制御信号が出力されるように検出値が設定されている。このため、スキャンドライバ25に異常な制御信号が与えられる前に、制御信号の伝送が停止されるとともにスキャンドライバ25のスイッチが所定の状態に強制的に設定されることになるため、駆動部100Bを確実に保護することができる。

[0055]

なお、上記の動作は、プラズマディスプレイパネル駆動装置 1000 電源を手動でオフした場合についても対応しており、電源をオフした直後における駆動部 100Bの損傷を確実に防止できる。

[0056]

一方、電源B51の電源ラインの電圧が異常に上昇した場合には、ツェナーダイオードD53および抵抗R3と直列に接続された抵抗R4の両端子間の電圧が上昇し、トランジスタQ1のベース電位が上昇するため、トランジスタQ1がオ

ンする。このため、フォトダイオードPDのアノードがアース電位に固定されてフォトカプラP1のフォトダイオードPDへの電流が遮断される。この結果、フォトカプラP1の出力トランジスタPTはオフ状態となり、プルアップ抵抗R9によって保護回路50から出力される検出信号Aの電圧は上昇する。したがって、保護回路50から出力される検出信号Aは正電位となる。ただし、この時点ではトランジスタQ2はオンしており、検出信号Bの電位は約0V(L)である。

[0057]

この場合には、検出信号Aが正電位(H)に遷移したことを受けてプラズマディスプレイパネル駆動装置100全体の電源がオフされる。

[0058]

次に、電源B51の電源ラインの電圧は正常であるが、コネクタCN1が外れている場合には、抵抗R1が駆動基板102のアースラインから切り離される。これにより、プルアップ抵抗R1およびダイオードD51を介して抵抗R3および抵抗R4に電流が流れ込み、抵抗R4の両端子間電圧が上昇してトランジスタQ1のベース電位が上昇するため、トランジスタQ1がオンする。このため、フォトダイオードPDのアノードがアース電位に固定されてフォトダイオードPDへの電流が遮断される。この結果、フォトカプラP1の出力トランジスタPTはオフ状態となり、プルアップ抵抗R9によって保護回路50から出力される検出信号の電圧は上昇する。したがって、保護回路50から出力される検出信号Aは正電位(H)となる。ただし、この時点ではトランジスタQ2はオンしており、検出信号Bの電位は約0V(L)である。

[0059]

この場合には、検出信号Aが正電位(H)に遷移したことを受けてプラズマディスプレイパネル駆動装置100全体の電源がオフされる。

[0060]

次に、電源B51の電源ラインの電圧は正常であるが、コネクタCN2が外れている場合には、抵抗R2が駆動基板103のアースラインから切り離される。これにより、プルアップ抵抗R2およびダイオードD52を介して抵抗R3および抵抗R4に電流が流れ込み、抵抗R4の両端子間電圧が上昇してトランジスタ

Q1のベース電位が上昇するため、トランジスタQ1がオンする。このため、フォトダイオードPDのアノードがアース電位に固定されてフォトカプラP1のフォトダイオードPDへの電流が遮断される。この結果、フォトカプラP1の出力トランジスタPTはオフ状態となり、プルアップ抵抗R9によって保護回路50から出力される検出信号の電圧は上昇する。したがって、保護回路50から出力される検出信号Aは正電位となる。ただし、この時点ではトランジスタQ2はオンしており、検出信号Bの電位は約0V(L)である。

$[0\ 0\ 6\ 1]$

この場合には、検出信号Aが正電位(H)に遷移したことを受けてプラズマディスプレイパネル駆動装置100全体の電源がオフされる。

[0062]

本実施形態では、保護回路50から出力された検出信号Aが正電位(H)となったとき、すなわちコネクタCN1あるいはコネクタCN2の解離が検知されたときには、プラズマディスプレイパネル駆動装置100A全体の電源がオフされる。また、検出信号Bが正電位(H)に遷移することにより、制御信号の伝送が停止されるとともに、スキャンドライバ25のスイッチS21およびスイッチS22が所定の状態に強制的に設定される。このため、駆動部100Bの損傷等を確実に防止できる。

[0063]

以上説明したように、本実施形態の表示パネル駆動装置100は、駆動部10 0Bを構成する駆動基板102,103と、制御部100Aを構成する制御基板 101と、制御基板101から駆動基板102,103に向けて、着脱可能なコ ネクタCN1,CN2を介して制御信号を伝送する伝送ラインL3,L6と、コ ネクタCN1,CN2の解離を検知するとともに、コネクタCN1,CN2の解 離が検知された場合に駆動部100Bを制御する保護回路50と、を備え、保護 回路50はコネクタCN1,CN2の解離を検知する。

[0064]

したがって、コネクタCN1、CN2の解離により伝送ラインL3、L6を介

して制御信号が正常に伝送できなくなった場合に、保護回路 5 0 によって駆動部 1 0 0 B を適切に制御することができる。このため、異常な制御信号に基づく異常な表示状態や駆動部 1 0 0 B の損傷等を確実に防止できる。

[0065]

上記実施形態では、異常検出時に、プラズマディスプレイパネル駆動装置100全体の電源をオフとともにスキャンドライバ25の動作を停止させる例について説明したが、異常検出時の動作はこれに限定されない。また、本発明による表示パネル駆動装置は、プラズマディスプレイパネル以外の表示パネルを駆動するための装置についても広く適用できる。

[0066]

なお、上記実施形態および特許請求の範囲の記載について、駆動部100Bおよびスキャンドライバ25が「駆動部」に、スキャンドライバスイッチ制御部60および制御部100Aが「制御部」に、駆動基板102,103が「駆動基板」に、制御基板101が「制御基板」に、保護回路50が「検知回路」および「制御回路」に、コネクタCN1,CN2が「コネクタ」に、伝送ラインL3,L6が「伝送ライン」に、それぞれ対応する。

【図面の簡単な説明】

図1

本実施形態の表示パネル駆動装置およびプラズマディスプレイパネルの構成を示す図であり、(a)はプラズマディスプレイパネル駆動装置の構成を示すブロック図、(b)はプラズマディスプレイパネルの構成を示す図。

【図2】

制御部の回路を示す回路図。

【図3】

駆動部100Bを保護するための保護回路を示す回路図。

【図4】

プラズマディスプレイパネル駆動装置100の実装方法を模式的に示す図。

【図5】

1フィールドの構成を示す図。

【図6】

1サブフィールド内の駆動パルスを示す図。

【図7】

駆動パルスを発生させるための動作を示すタイミングチャート。

【符号の説明】

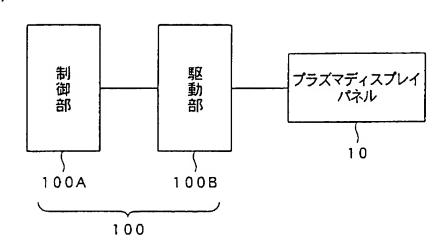
- 25 スキャンドライバ(駆動部)
- 50 保護回路(検知回路、制御回路)
- 60 スキャンドライバスイッチ制御部(制御部)
- 100A 制御部
- 100B 駆動部
- 101 制御基板
- 102 駆動基板
- 103 駆動基板
- CN1、CN2 コネクタ
- L3、L6 伝送ライン

【書類名】

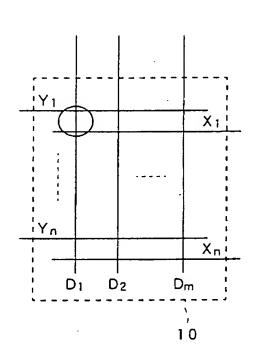
図面

【図1】

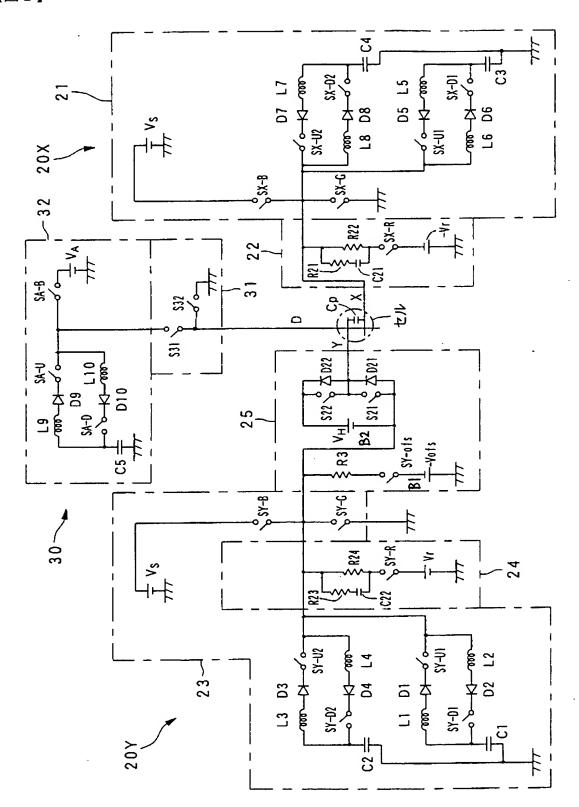
(a)



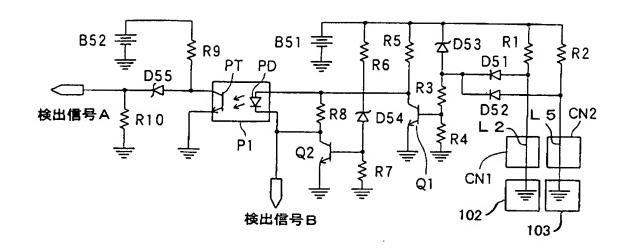
(b) ·



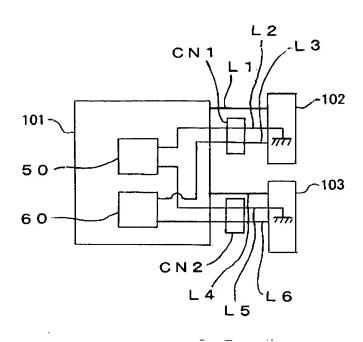
【図2】



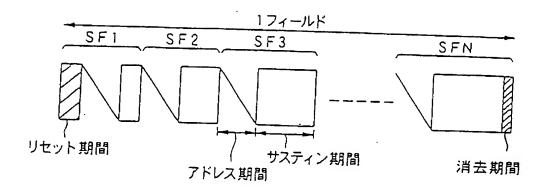
【図3】



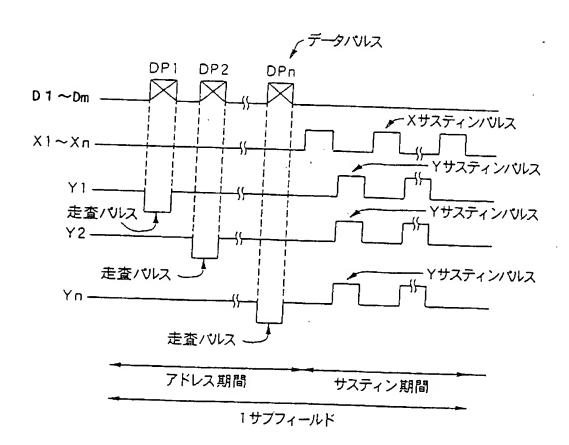
【図4】



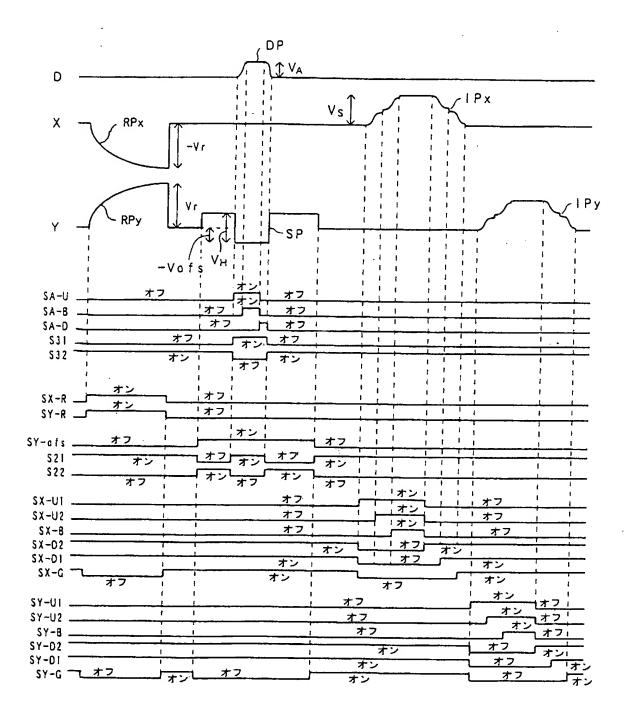
【図5】



【図6】



【図7】



【書類名】 要約書

【要約】

【課題】 コネクタの解離に適切に対処できる表示パネル駆動装置等を提供する

【解決手段】 駆動部100Bを構成する駆動基板102,103と、制御部100Aを構成する制御基板101と、制御基板101から駆動基板102,103に向けて、着脱可能なコネクタCN1,CN2を介して制御信号を伝送する伝送ラインL3,L6と、を備える。制御基板101には、コネクタCN1,CN2の解離が検知された場合にスキャンドライバ25の動作を停止させる保護回路50が設けられている。保護回路50は、コネクタCN1,CN2に含まれる接続端子の切り離しを検出することにより、コネクタCN1,CN2の解離を検知する。

【選択図】 図4

特願2003-108625

出願人履歴情報

識別番号

[000005016]

1990年 8月31日

1. 変更年月日 [変更理由]

更理由] 新規登録住 所 東京都目。

東京都目黒区目黒1丁目4番1号

氏 名 パイオニア株式会社